

2017 京大

I (1)

ア

地面を高さ a 基準として、力学的エネルギー保存則を立てると

$$E = mg \cdot 2r + \frac{1}{2}mv^2$$

$$\frac{1}{2}mv^2 = E - 2mgr$$

$$v = \sqrt{\frac{2E}{m} - 4gr}$$

イ

水平投射後の落下時間は、自由落下に要する時間と等しいから

$$2r = \frac{1}{2}gt^2$$

$$t = \sqrt{\frac{4r}{g}}$$

よって

$$L = v_B t$$

すなわち

$$4r = v_B \sqrt{\frac{4r}{g}}$$

$$v_B = 4r \sqrt{\frac{g}{4r}} = 2\sqrt{gr}$$

ウ

点 A と点 B とで、力学的エネルギー保存則も適用すると

$$E = 2mgr + \frac{1}{2} \cdot m \cdot 4gr \quad (=v_B)$$

$$= 4mgr$$

2017 京大

I (2)

▶ 工才 衝突前後 2" の運動量保存則と反発係数の式は

$$\begin{cases} m v_0 = m v_1 + m v_2 & \text{--- ①} \\ 0.5 = \frac{v_2 - v_1}{v_0} & \text{--- ②} \end{cases}$$

②式より

$$v_2 = 0.5 v_0 + v_1$$

なる②. ①式に代入すると

$$v_0 = v_1 + 0.5 v_0 + v_1$$

$$0.5 v_0 = 2 v_1$$

$$v_1 = \frac{1}{4} v_0$$

また,

$$v_2 = \frac{3}{4} v_0$$

よって

$$\begin{aligned} E_1 &= \frac{1}{2} m v_1^2 & E_2 &= \frac{1}{2} m v_2^2 \\ &= \frac{1}{16} E & &= \frac{9}{16} E \end{aligned}$$

▶ 力 m と g は不変であるから、(工)(才)を利用して

$$\frac{h_2}{h_1} = \frac{E_2}{E_1} = 9$$

▶ キ ばねを最も縮めた場合であるから、(ウ)より $E = 4mgr$ であるから

$$\begin{aligned} E_2 &= \frac{9}{16} \cdot 4mgr \\ &= \frac{9}{4} mgr \end{aligned}$$

▶ ? (ア)より $E = E_2$ を代入すると、球②の点 B での速さ v_B' は

$$\begin{aligned} v_B' &= \sqrt{\frac{2}{m} \cdot \frac{9}{4} mgr - 4gr} \\ &= \sqrt{\frac{1}{2} gr} \end{aligned}$$

であるから $L = v_B' t$ より

$$\begin{aligned} L &= \sqrt{\frac{1}{2} gr} \cdot \sqrt{\frac{4r}{g}} \\ &= \sqrt{2r^2} \\ &= \sqrt{2} r \end{aligned}$$

2017 京大

I (3)

◇ 7コ

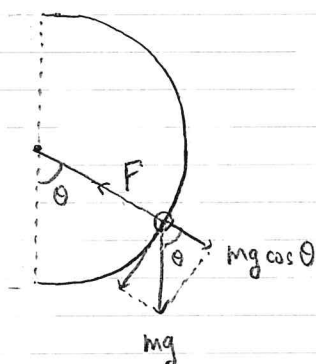


図5). 運動方程式は.

$$m \frac{v^2}{r} = F - mg \cos \theta \quad (i)$$

また, 力学的エネルギーの保存則は.

$$E_2 = \frac{1}{2} m v^2 + mgr(1 - \cos \theta)$$

$$\frac{1}{2} m v^2 = E_2 - mgr(1 - \cos \theta) \quad (ii)$$

◇ 4

問題文から「式(i), (ii)から v を消去」, 「 $F=0$ 」を施みとすと.要は θ を E_2 のみで表すように, という誘導が加えられている.<解法1> 誘導のとおり, 式(i), (ii)から v を消去し, 力 F を求め, $F=0$ とする方法.(i)より両辺 $\frac{r}{2}$ 倍し,

$$\frac{1}{2} m v^2 = \frac{r}{2} (F - mg \cos \theta)$$

(ii)へ代入

$$\frac{r}{2} (F - mg \cos \theta) = E_2 - mgr(1 - \cos \theta)$$

$$F - mg \cos \theta = \frac{2E_2}{r} - 2mg(1 - \cos \theta)$$

$$F = \frac{2E_2}{r} - 2mg + 2mg \cos \theta + mg \cos \theta$$

$$= \frac{2E_2}{r} - mg(2 - 3 \cos \theta)$$

 $F=0$ のとき, $\theta = \theta_F$ とす.

$$0 = \frac{2E_2}{r} - mg(2 - 3 \cos \theta_F)$$

$$\frac{2E_2}{r} = mg(2 - 3 \cos \theta_F)$$

$$\frac{2E_2}{mgr} = 2 - 3 \cos \theta_F$$

$$3 \cos \theta_F = 2 - \frac{2E_2}{mgr}$$

$$\cos \theta_F = \frac{2}{3} - \frac{2}{3} \cdot \frac{E_2}{mgr}$$

$$= \frac{2}{3} \left(1 - \frac{E_2}{mgr} \right)$$

2017 京大

I (3)

サツグキ

<解法2> 式(i)(ii)に、はじめから $F=0$ を適用してから、 v を消去する方法 $F=0$ のとき、 $\theta = \theta_F$ とし、

(i)より

$$M \frac{v^2}{r} = -mg \cos \theta_F$$

両辺 $\frac{1}{2}$ 倍し、

$$\frac{1}{2} M v^2 = -\frac{1}{2} mgr \cos \theta_F$$

(ii)より代入

$$E_2 - mgr(1 - \cos \theta_F) = -\frac{1}{2} mgr \cos \theta_F$$

$$E_2 - mgr + mgr \cos \theta_F = -\frac{1}{2} mgr \cos \theta_F$$

$$\frac{3}{2} mgr \cos \theta_F = mgr - E_2$$

$$\cos \theta_F = \frac{2}{3} \left(1 - \frac{E_2}{mgr} \right)$$

一方、 $v=0$ のとき、 $\theta = \theta_v$ とし、

(ii)より

$$0 = E_2 - mgr(1 - \cos \theta_v)$$

$$E_2 = mgr(1 - \cos \theta_v)$$

$$\frac{E_2}{mgr} = 1 - \cos \theta_v$$

$$\cos \theta_v = 1 - \frac{E_2}{mgr}$$

2つあわせて

$$\frac{\cos \theta_F}{\cos \theta_v} = \frac{2}{3} //$$

2017 京大

I

問1

内側レールがあるとき、点Aにおける球Aの運動エネルギーは最高点で全位置エネルギーになるが、内側レールがないとき、放物運動の最高到達点では水平方向の速度があるため、運動エネルギーの分だけ h_2 より低くなる。(100)

<バズナビ> (=大学入試問題正解)

最高到達点で球の運動エネルギーは、内側レール有りでは0であり、内側レール無しでは水平方向左向き velocity により正である。力学的エネルギーはどちらも同じ値なのと後者が重力の位置エネルギーが小さくなるから。(99)

<京極-樹>

内側レールがある場合、 h_2 において $E_k = 0$ 、 E_p が最大となり、内側レールがない場合、 $\theta > \theta_F$ では、球②は外側レールから離れて放物運動を始め、 $E_k > 0$ となり、その分 E_p が不足し、球②の最高点は h_2 より低くなる。(97)

<京大の物理274年> (=赤本)

二重レールの高さ h_2 の点では運動エネルギーを持つ。よって、斜方投度成分があり運動エネルギーを持つ。よって、後者の方が重力の位置エネルギーが小さくなるため。(99)

<東進>

前者の実験では E_2 をすべて重力の位置エネルギーに変換できたが、後者の実験では最高到達点で水平方向の速度が存在し、運動エネルギーが残ってしまったため。(72)

<物理入試問題集>

二重レール内を運動する場合、放物運動する場合、エネルギーは0となるが、放物運動する場合、水平成分をもつため、運動エネルギーは0にならず、その分の重力に減少するから。(97)

2017 京大

II (1)

▶イ

電界から受ける力の大きさを F_0 とすると

$$F_0 = qE_1 //$$

▶ロ

 $F = qE_1 - kv$ において $F = 0$ とする

$$0 = qE_1 - kv_1$$

$$v_1 = \frac{qE_1}{k} //$$

▶ハニ

ローレンツ力の大きさを f とすると

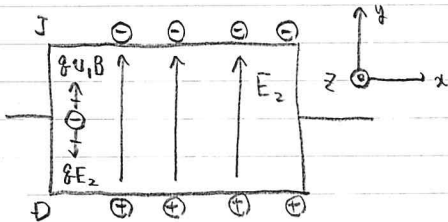
$$f = qv_1 B //$$

また、向きは、y軸の正 となる。

▶ホ

これにより電子は、y軸の正側 にある J面 へ集まる

▶ヘ

電界 E_2 によるローレンス力 qE_2 と
ローレンツ力 $qv_1 B$ が釣り合うので

$$qE_2 = qv_1 B$$

$$E_2 = v_1 B //$$

▶ト

求める電圧 U は $V = Ed$ の関係を利用して

$$U = E_2 w$$

$$= v_1 B w //$$

▶チ

$$I = envS \quad (1)$$

$$I = qn v_1 d w //$$

▶リ

(チ)式に $U = v_1 B w = E_2 w$ を代入して

$$I = qn v_1 d \cdot \frac{U}{v_1 B}$$

$$= qd \cdot \frac{nU}{B}$$

$$B = qd \cdot \frac{nU}{I} //$$

2017 京大

II (2)

▶又

コンデンサーの電気容量の公式より

$$C = \epsilon \frac{S}{L}$$

▶ルヲ

(7)式より コンデンサー①の電気容量を C_1 , コンデンサー②の電気容量を C_2 とすると

$$\begin{aligned} C_1 &= \epsilon \frac{S}{v_2 t} \\ &= \epsilon \frac{S}{L} \cdot \frac{L}{v_2 t} \\ &= \frac{L}{v_2 t} C \quad \text{〃 (6)} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} C_2 &= \epsilon \frac{S}{L - v_2 t} \\ &= \epsilon \frac{S}{L} \cdot \frac{L}{L - v_2 t} \\ &= \frac{L}{L - v_2 t} C \quad \text{〃 (7)} \end{aligned}$$

▶7カ

 $Q = CV$ の関係式を利用して

$$Q - q_1 = C_1 V_1$$

$$Q + q_2 = C_2 V_2$$

$$= \frac{LC}{v_2 t} V_1$$

$$= \frac{LC}{L - v_2 t} V_2$$

$$V_1 = \frac{(Q - q_1) v_2 t}{LC} \quad \text{〃 (7)}$$

$$V_2 = \frac{(Q + q_2)(L - v_2 t)}{LC} \quad \text{〃 (7)}$$

▶3

$$V_1 + V_2 = \frac{Q}{C} \text{ より}$$

$$\begin{aligned} V_1 + V_2 &= \frac{1}{LC} \left\{ (Q - q_1) v_2 t + (Q + q_2)(L - v_2 t) \right\} \\ &= \frac{1}{LC} \left\{ Q v_2 t - q_1 v_2 t + (Q + q_2)L - Q v_2 t - q_2 v_2 t \right\} \\ &= \frac{1}{LC} \left\{ (Q + q_2)L + (-q_1 - q_2) v_2 t \right\} \\ &= \frac{1}{LC} \left\{ (Q + q_2)L - q_N v_2 t \right\} = \frac{Q}{C} \end{aligned}$$

より

$$(Q + q_2)L - q_N v_2 t = QL$$

$$q_2 L - q_N v_2 t = 0$$

$$q_2 = \frac{q_N}{L} \cdot v_2 t$$

▶7

$$I_d = \frac{q_2}{t} = \frac{q_N}{L} \cdot v_2 \quad \text{において 電子群が面Hに到達した後、} v_2 = 0 \text{ となるから}$$

$$I_d = 0$$

2017 京大

Ⅱ (2)

問 1. (9) 頁.

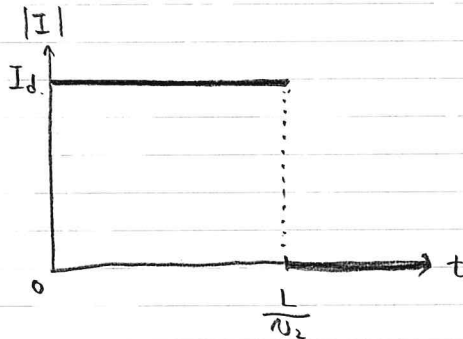
$$I_d = \frac{qN}{L} \cdot v_2$$

と表せ リード文内に、 v_2 が一定とあるので、 I_d も一定である。

よって、電子群が面Hに到達するまでは、一定の I_d となり、

その後、 $I_d = 0$ となる。

ゆえに、グラフは、以下の通りとなる。



2017 京大

Ⅲ (1)

▶ あ

$$c = f \lambda \quad \text{より}$$

$$\lambda = \frac{c}{f}$$

▶ い

$$c_R = f \lambda_R \quad \text{より}$$

$$\lambda_R = \frac{c_R}{f}$$

▶ う

振動数は音源も観測者も動かず、風もないので変化しない。

$$f, \lambda \quad \frac{f}{\lambda} \quad (\text{ドップラー効果は起こらない})$$

(2)

▶ え

音源から見た、x軸負の向きに伝わる音波の音速は、 $c+V$ であり、振動数は f であるから、波長を λ' とすると、

$$c+V = f \lambda' \quad \text{より}$$

$$\lambda' = \frac{c+V}{f}$$

▶ お

ドップラー効果の公式を用いる。

壁に届く音波の振動数を f' とすると、

$$f' = \frac{c}{c+V} f$$

運転手Dに聞こえる音波の振動数を f'' とすると

$$f'' = \frac{c-V}{c} f'$$

$$= \frac{c-V}{c} \cdot \frac{c}{c+V} f$$

$$= \frac{c-V}{c+V} f$$

▶ か

壁に届く音波の振動数 f' を求まっているので、

$$c_R = f' \lambda_R \quad \text{より}$$

$$c_R = \frac{c}{c+V} \cdot \lambda'$$

$$\lambda_R = \frac{c_R(c+V)}{c} \cdot \frac{1}{f}$$

2017 京大

Ⅲ(2)

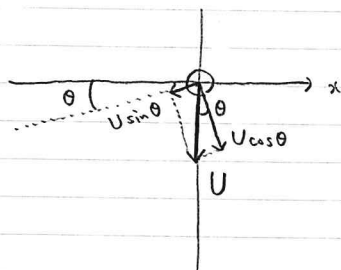
▶ 3

観測者Qから見た音速は $c_R + W$ であり、波長は λ'_R である。
 観測者Qが聞く音波の振動数を f'_R とすると

$$\begin{aligned} c_R + W &= f'_R \lambda'_R \\ &= \frac{c_R(c+V)}{c} \cdot \frac{f'_R}{f} \\ f'_R &= \frac{c(c_R + W)}{c_R(c+V)} f \end{aligned}$$

(3)

▶ 4



車Sの速さ U を図中の破線方向と、 xy 垂直
 方向へ分解すると、左図のようになる。

この図から車Sが移動する速度 U 、音波が
 進む方向の成分は、

$$U \sin \theta$$

▶ 14

車Sから見た図中の破線方向への音速は $c - U \sin \theta$ であり、振動数
 は f であるから、波長を λ'' とすると

$$\begin{aligned} c - U \sin \theta &= f \lambda'' \\ \lambda'' &= \frac{c - U \sin \theta}{f} \end{aligned}$$

一方、静止しているときの波長は (a) の

$$\lambda = \frac{c}{f}$$

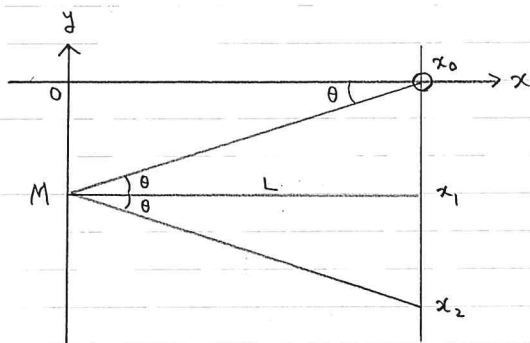
であったから、その倍数差は

$$\frac{\lambda''}{\lambda} = \frac{c - U \sin \theta}{c}$$

2017 京大

Ⅲ (3)

▶ :



図のように、 M, x_0, x_1, x_2 をとり、
音波が $x_0 \rightarrow M \rightarrow x_2$ と進む間に
車がちょうど $x_0 \rightarrow x_2$ と進めばよい

のとき

$$\begin{aligned} L' &= \overline{x_0 x_2} \\ &= 2 \cdot \overline{x_0 x_1} \\ &= 2L \tan \theta \quad \# \end{aligned}$$

▶ さ

$$\overline{x_0 M} \cos \theta = L \quad (\#)$$

$$\overline{x_0 M} = \frac{L}{\cos \theta}$$

$\overline{M x_2} = \overline{x_0 M}$ であるから、音波が $x_0 \rightarrow M \rightarrow x_2$ と進む時間を t_1 とすると、

$$\begin{aligned} t_1 &= \frac{\overline{x_0 M} + \overline{M x_2}}{c} \\ &= \frac{2 \overline{x_0 M}}{c} \\ &= \frac{2L}{c \cos \theta} \end{aligned}$$

また、車が $x_0 \rightarrow x_1 \rightarrow x_2$ と進む時間を t_2 とすると、

$$t_2 = \frac{2L \tan \theta}{U}$$

題意より、 $t_1 = t_2$ とおけばよいから、

$$\frac{2L}{c \cos \theta} = \frac{2L \tan \theta}{U \cos \theta}$$

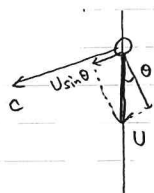
$$\frac{1}{c} = \frac{\sin \theta}{U}$$

$$\therefore \sin \theta = \frac{U}{c} \quad \#$$

2017 京大

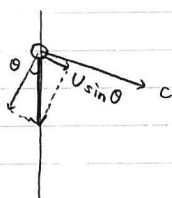
III (3)

▶ L



ドップラー効果の公式を用いる。
壁に届く音波の振動数を f'_s とすると

$$f'_s = \frac{c}{c + U \sin \theta} f$$



運転手Dが聞く反射音の振動数を f''_s とすると

$$f''_s = \frac{c + U \sin \theta}{c} f'_s$$

$$= f$$

(4)

▶ 寸せ

干渉条件は、経路差 = 0 になり得るものとする。

$$\text{経路差} = \begin{cases} (n+1)\lambda \\ (n+\frac{1}{2})\lambda \end{cases} \quad (n = 0, 1, 2, \dots)$$

と表せる。

ここで、経路差は車Sから発せられて、壁で反射した音の往復往りを示すので、

$$\frac{2L}{\cos \theta} = \begin{cases} (n+1)\lambda \\ (n+\frac{1}{2})\lambda \end{cases}$$

n について、

$$\sin \theta = \frac{U}{c} \quad \text{より} \quad \cos \theta = \frac{\sqrt{c^2 - U^2}}{c}$$

であるから

$$\frac{2Lc}{\sqrt{c^2 - U^2}} = \begin{cases} (n+1)\lambda \\ (n+\frac{1}{2})\lambda \end{cases}$$

よって、

$$L = \frac{\sqrt{c^2 - U^2}}{2c} \lambda \begin{cases} n+1 \\ n+\frac{1}{2} \end{cases}$$

$$\lambda = \frac{c}{f}$$

$$= \frac{\sqrt{c^2 - U^2}}{2f} \begin{cases} n+1 \\ n+\frac{1}{2} \end{cases}$$

(寸) (寸)

(世) に関しては、音波の固定端反射について、この音波を物質波とするか、密度波とするかで条件が不足し、どちらも解としてありえるため、受験生全員も正解とする発表がなされている。